


## Multi-purpose robot furniture

Patent Number: FR2590463  
Publication date: 1987-05-29  
Inventor(s):  
Applicant(s): PONTHEIU J P (FR)  
Requested Patent: ☐ FR2590463  
Application Number: FR19850017562 19851128  
Priority Number(s): FR19850017562 19851128  
IPC Classification: A47B81/06  
EC Classification: A47B21/00  
Equivalents:

---

### Abstract

---

Multi-purpose robot furniture of unspecified size, consisting of stylised casings representing the parts of the body: head 2, neck arms 1, feet 8, torso, hips, legs 7, hands 6, intended to receive the various peripheral units of television... sockets, television receivers, monitors, video recorders, disk video recorders, hi-fi sets, speakers, decoders, teletext, telephones, computers, projectors, electronic games, and all the objects and accessories of the home environment. 

---

Data supplied from the esp@cenet database - I2

1026024

LITTÉRATURE KOPIEEN

(19) RÉPUBLIQUE FRANÇAISE  
INSTITUT NATIONAL  
DE LA PROPRIÉTÉ INDUSTRIELLE  
PARIS

(11) N° de publication : 2 590 463  
la n'utiliser que pour les  
commandes de reproduction  
(21) N° d'enregistrement national : 85 17562  
(51) Int Cl<sup>4</sup> : A 47 B 81/08.

(12)

DEMANDE DE BREVET D'INVENTION

A1

(22) Date de dépôt : 28 novembre 1985.

(30) Priorité :

(43) Date de la mise à disposition du public de la  
demande : BOPI « Brevets » n° 22 du 29 mai 1987.

(60) Références à d'autres documents nationaux appa-  
rentés :

(71) Demandeur(s) : PONTHEU J.-P. — FR.

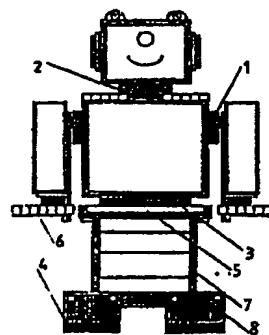
(72) Inventeur(s) : J.-P. Ponthieu.

(73) Titulaire(s) :

(74) Mandataire(s) :

(54) Meubles robots à fonctions multiples.

(57) Meuble robot à fonctions multiples de taille indéterminée,  
constitué par des caissons stylisés représentant les parties du  
corps : tête 2, cou bras 1, pieds 8, torse, hanches, jambes 7,  
mains 6 destinés à recevoir les différents périphériques de la  
télévision, prises, téléviseurs, moniteurs, magnétoscopes, vi-  
déo-disques, chaînes hi-fi, enceintes, décodeurs, minitel, télé-  
phones, ordinateurs, projecteurs, jeux électroniques, ainsi que  
tous les objets et accessoires du monde de la maison.



FR 2 590 463 - A1

0

Vente des fascicules à l'IMPRIMERIE NATIONALE, 27, rue de la Convention — 75732 PARIS CEDEX 15

L'invention concerne un article dans l'industrie du meuble.

Selon la mode actuelle, le développement des moyens audiovisuels hi-fi vidéo informatique est très important. De par ce fait de nombreux appareils doivent trouver leur place et ne pas être dispersés -ce qui actuellement est souvent le cas.

La présente invention vise, entre autre, à remédier à cet inconvénient et a pour objet un article mobilier caractérisé en ce qu'il prend la forme d'un robot de taille et de forme variable.

Le présent article de rangement appelé ci-après "robot" est constitué par des caissons qui, reliés entre eux, forment l'apparence du corps humain stylisé.

L'expression corps humain stylisé doit être prise dans un sens très large ; la tête est une alvéole qui reçoit un terminal, le cou est une tourelle, les bras sont des alvéoles de rangement pouvant recevoir par exemple des enceintes, des moniteurs de contrôle de plusieurs chaînes ou des boîtes de cassettes vidéo.

Le torse est creux et reçoit un moniteur relié aux différents périphériques.

Les jambes sont évidées pour recevoir sur des tablettes réglables et à glissières les périphériques en général et en particulier magnéscope, vidéo-disque, chaîne hi-fi, cassettes, décodeurs, radio-réveil, répondeur téléphonique, etc.

Les pieds sont conçus en creux et deviennent tiroirs de rangement et caisson technique pour recevoir batterie, compresseurs, moteurs, centrale électrique, fils, tableau électrique, etc.

Les mains sont articulées. Les doigts sont creux et reçoivent des spots ou des tubes lumineux et télescopiques.

La paume est aménagée en plateau de taille variable.

Les hanches sont prolongées par une tablette amovible et extensible servant de table et de plateau inclinable.

Les alvéoles sont éclairées de l'intérieur et deviennent des vitrines munies de portes.

Les bras sont animés par des moteurs électriques qui leur permettent de bouger en permanence ou d'être programmés par moments.

Les alvéoles et caissons sont destinés à recevoir tous les

appareils, objets et accessoires du monde de la maison tels que bar, frigidaire, placard, four, radiateur, ventilateur, humidificateur, bibliothèque, lampe, aquarium, projecteur diapositives, miroir, armoire de toilette, etc.

- 5 Les alvéoles et caissons reçoivent toute la panoplie des accessoires utilitaires du bureau, tels que minitel, classer, micro-informatique, télécopieur, photocopieur, machine à écrire, dossiers suspendus, tiroirs de rangement, etc.

- 10 Les tablettes sont interchangeableables, de taille et de conception variables, telles que table lumineuse, planche à dessin, visionneuse, lavabo, plaque chauffante, micro-rangement à alvéoles.

Les yeux du robot habillant le dessus de la tête sont à disque tournant, électrifiés et clignotants.

- 15 Les roues du robot sont masquées par une jupe en caoutchouc.

Les oreilles encadrant la tête du robot sont haut-parleurs, micros, luminaires et cellules.

- 20 Les moyens de fixation des caissons sont de types connus divers et peuvent être constitués de clips, de vis, d'emboîtements ou de collages. Les articulations sont manuelles à frictions ou pneumatiques ou électriques.

- 25 En gardant l'aspect visuel de caissons séparés pour des simplifications de fabrication, certains caissons pourront être moulés en une seule pièce.

Les robots sont modulables. Plusieurs caissons peuvent être superposés ou supprimés, ce qui donne des résultats techniques et esthétiques très différents.

- 30 La réalisation sera en bois, stratifié, acier, tôle, aluminium, inox et toutes matières plastiques.

Pour mieux faire comprendre l'invention, il est donné ci-après des exemples de réalisations en référence aux dessins annexés dans lesquels :

- 35 La figure 1 est une vue de l'article breveté vu de face où l'on peut distinguer :

- 1 : l'articulation du bras
- 2 : la tête inclinable et pivotante,
- 3 : le thorax pivotant,
- 4 : le socle à roulettes masqué par la jupe,
- 5 5 : la tablette amovible,
- 6 : les mains plateaux,
- 7 : les jambes alvéoles de rangement,
- 8 : les pieds tiroirs.

- La figure 2 est une de l'article breveté vu de face où
- 10 1'on peut distinguer :
    - 9 : la tête alvéole recevant un terminal,
    - 10 : la tourelle de pivotement,
    - 11 : les bras alvéoles de rangement-enceintes, moniteurs de contrôle de plusieurs chaînes, classement, cassettes vidéo.
    - 15 12 : le torse recevant un moniteur relié aux différents périphériques,
    - 13 : les jambes évidées pour recevoir sur des tablettes réglables et à glissières les périphériques en général et en particulier magnétoscope, chaîne hi-fi, vidéo-disques, cassettes,
    - 20 14 : les pieds conçus en creux et servant de tiroirs de rangement ainsi que de caissons techniques,
    - 15 : les mains articulées dont les doigts creux reçoivent des spots ou des tubes télescopiques,
    - 25 16 : la paume de la main aménagée en plateau de taille variable,
    - 17 : les hanches prolongées par une tablette amovible et extensible servant de table et de plateau inclinable,

- La figure 3 est une de l'article breveté vu de profil où l'on peut distinguer :
- 30 18 : l'éclairage des alvéoles qui deviennent des vitrines,
  - 19 : même utilisation en vitrines,
  - 20 : même utilisation en vitrines,
  - 21 : les bras animés par des moteurs électriques et dont les mains restent horizontales,
  - 35 22 : le principe du schéma électrique.

La figure 4 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de face où l'on peut distinguer :

- 23 : l'alvéole pouvant recevoir les appareils, objets et accessoires du monde de la maison, tel que bar, frigidaire, placard, four,
- 5     aquarium, projecteur de diapositives, armoire de toilette,
- 24 : lampe, programmateur lumineux,
- 25 : bibliothèque, radiateur,
- 26 : micro-rangement et classement,
- 27 : miroir, ventilateur, humidificateur.

10     La figure 5 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de profil où l'on peut distinguer :

- 28 : l'alvéole recevant un terminal,
- 29 : l'alvéole recevant des classeurs,
- 30 : l'alvéole recevant télécopieur, photocopieur, dossiers suspen-
- 15     dus,
- 31 : les tiroirs destinés au classement et au rangement,
- 32 : la tablette sur laquelle est installée la machine à écrire ou le clavier ordinateur,
- 33 : la main sur laquelle est installé le minitel.

20     La figure 6 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de profil où l'on peut distinguer :

- 34 : une tablette interchangeable équipée d'une planche à dessin.

La figure 7 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de profil où l'on peut distinguer :

- 25 35 : la tablette utilisée en tant que support informatique,
- 36 : le moniteur,
- 37 : le terminal,
- 38 : journal lumineux.

30     La figure 8 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de profil où l'on peut distinguer :

- 39 : la tablette amovible utilisée en tant que plaque chauffante ou table lumineuse.

La figure 9 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de profil où l'on peut distinguer :

- 35 40 : la tablette amovible en utilisation de mini-salle de bains.

- La figure 10 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de face où l'on peut distinguer :
- 41 : les yeux à disque tournant électrifisés et clignotants.
- La figure 11 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de face où l'on peut distinguer :
- 5 42 : les roues du robot masquées par une jupe en caoutchouc,
- 43 : les oreilles haut-parleurs, micros, luminaires et cellules.
- La figure 12 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de face où l'on peut distinguer :
- 10 44 : la décomposition des caissons du robot ainsi que 45, 46, 47, 48, 49, 50, 51, 52, 53.
- La figure 13 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de face où l'on peut distinguer :
- 54 : le corps du robot réalisé en une seule pièce non articulée.
- 15 La figure 14 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de face où l'on peut distinguer :
- 55 : le principe technique d'articulation électrique du bras.
- La figure 15 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de dos où l'on peut distinguer :
- 20 56 : l'aération arrière de la tête du terminal,
- 57 : l'aération arrière du moniteur,
- 58 : les touches lumineuses de commande.
- La figure 16 est une <sup>variante</sup> de l'article breveté vu de face où l'on peut distinguer :
- 25 59 : les différents éléments du robot juxtaposés, lui donnant une esthétique et des fonctions techniques différentes.
- 60 ~~La figure 17 est une~~ variante de l'article breveté vu de face où l'on distingue le caisson technique équipé de moteurs télécommandés à distance.
- 30 61 ~~La figure 18 est une~~ variante de l'article breveté vu de face où l'on peut distinguer la tête du robot devenant visage animé soit par un programme ordinateur soit par une cassette vidéo.

## REVENDEICATIONS

- 1) Meuble robot à fonctions multiples caractérisé en ce qu'il comporte en combinaison :
- 1 des bras articulés,
  - 2 une tête inclinable et pivotante
  - 5 3 un thorax pivotant
  - 4 un socle à roulettes
  - 5 une tablette amovible
  - 6 des mains articulées
  - 7 des jambes alvéoles de rangement
  - 10 8 des pieds tiroirs
- 2) Meuble robot à fonctions multiples selon la revendication 1 caractérisé en ce que la tête est une alvéole qui reçoit un terminal.
- 3) Meuble robot à fonctions multiples selon les revendications 1 et 2 caractérisé en ce que les bras sont des alvéoles de rangement pouvant recevoir par exemple des enceintes, des moniteurs de contrôle de plusieurs chaînes ou des boîtes vidéo.
- 15 4) Meuble robot à fonctions multiples selon les revendications 1, 2 et 3, caractérisé en ce que le thorax est creux et reçoit un moniteur relié aux différents périphériques.
- 20 5) Meuble robot à fonctions multiples selon les revendications 1, 2, 3, 4, caractérisé en ce que les jambes sont évidées pour recevoir sur des tablettes réglables et à glissières les périphériques en général et en particulier magnétoscope, vidéo-
- 25 disques, chaîne hi-fi, cassettes, décodeur, radio-réveil, répondeur téléphonique, etc.
- 6) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que les pieds sont conçus en creux, deviennent tiroirs de rangement et caissons techniques
- 30 pour recevoir batterie, compresseur, moteur, centrale électrique, tableau électrique, fils, etc.
- 7) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que les mains sont articulées, les doigts sont creux et reçoivent des spots ou des
- 35 tubes lumineux et télescopiques.

- 8) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que la paume de la main est aménagée en plateau de taille variable.
- 5 9) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que les hanches sont prolongées par une tablette amovible et extensible servant de table et de plateau inclinable.
- 10 10) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que les alvéoles sont éclairées de l'intérieur et deviennent des vitrines.
- 15 11) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que le robot animé par des moteurs électriques bouge les bras sans discontinuer ou par moments programmés à cet effet, ne présente des objets au public que par intermittence.
- 20 12) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que toutes les alvéoles et caissons sont destinés à recevoir tous les appareils et objets du monde de la maison -tels que frigidaire, bar, placard, four, aquarium, machine à café, radiateur, ventilateur, humidificateur, bibliothèque, lampe, coffre-fort, projecteur diapositives, miroir, armoire de toilette.
- 25 13) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que les alvéoles et caissons sont prévus pour recevoir tous les accessoires utilitaires du bureau, tels que minitel, classeur, micro-informatique, télécopieur, photocopieur, machine à écrire, dossiers suspendus, tiroirs de rangement.
- 30 14) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que les tablettes sont interchangeables, de taille et de conception variables, tel que table lumineuse, planche à dessin, visionneuse, lavabo, plaque chauffante, micro-rangement à alvéoles, etc.
- 35 15) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications

- précédentes, caractérisé en ce que des yeux clignotants à disque tournant habillent le dessus de la tête du robot.
- 5 16) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que les roues du robot sont masquées par une jupe en caoutchouc.
- 17) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que les oreilles encadrent la tête du robot, oreilles à la fois haut-parleurs, micros, lampes clignotantes et cellules.
- 10 18) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que les caissons sont assemblés par tous types connus de fixation, d'emboîtement ou de collage. Ces caissons sont modulables ; plusieurs caissons pouvant être superposés donnent au robot une apparence différente selon la composition. Par l'adjonction de différents caissons du même type, l'on peut donner des tailles et des fonctions différentes au robot.
- 15 19) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que, pour des questions de simplification de fabrication, l'ensemble du robot peut être moulé d'une seule pièce.
- 20 20) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que le caisson technique équipé de moteurs et de transmission permettra au robot de se déplacer par télécommande à distance.
- 25 21) Meuble robot à fonctions multiples selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que la tête du robot devient visage animé soit par un programme ordinateur soit une cassette vidéo.

1/16

2590463

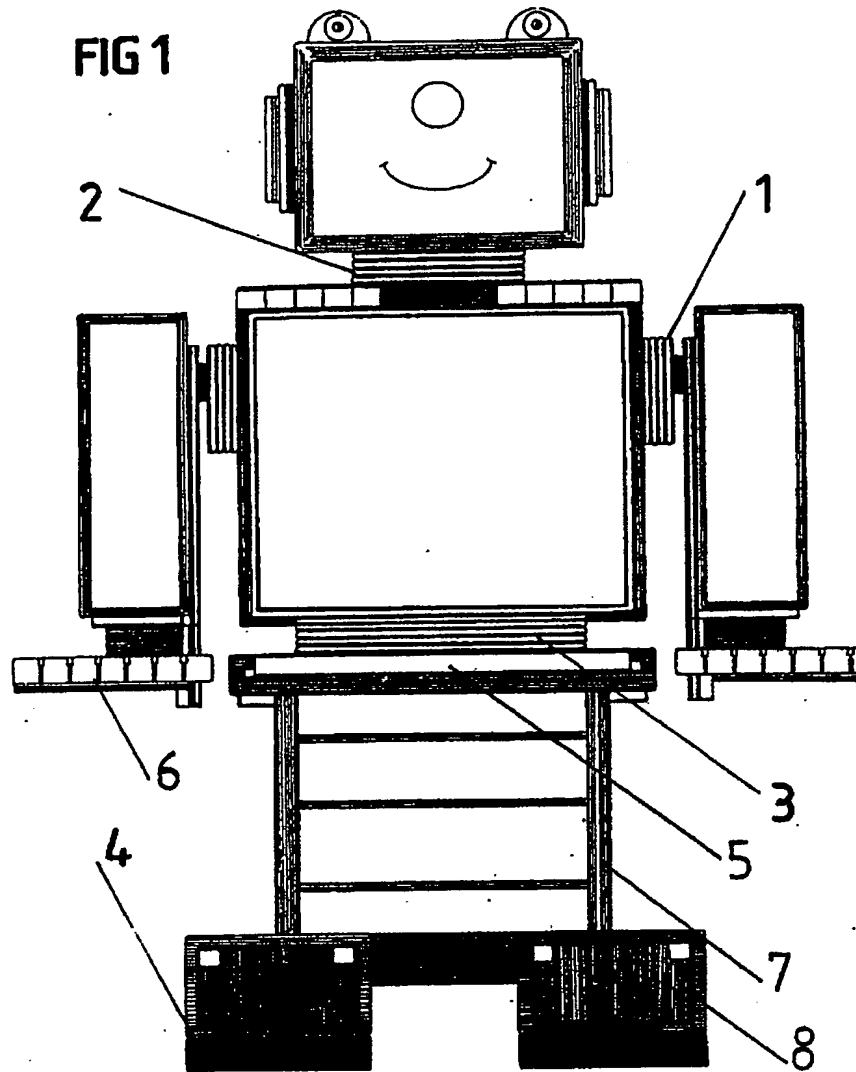
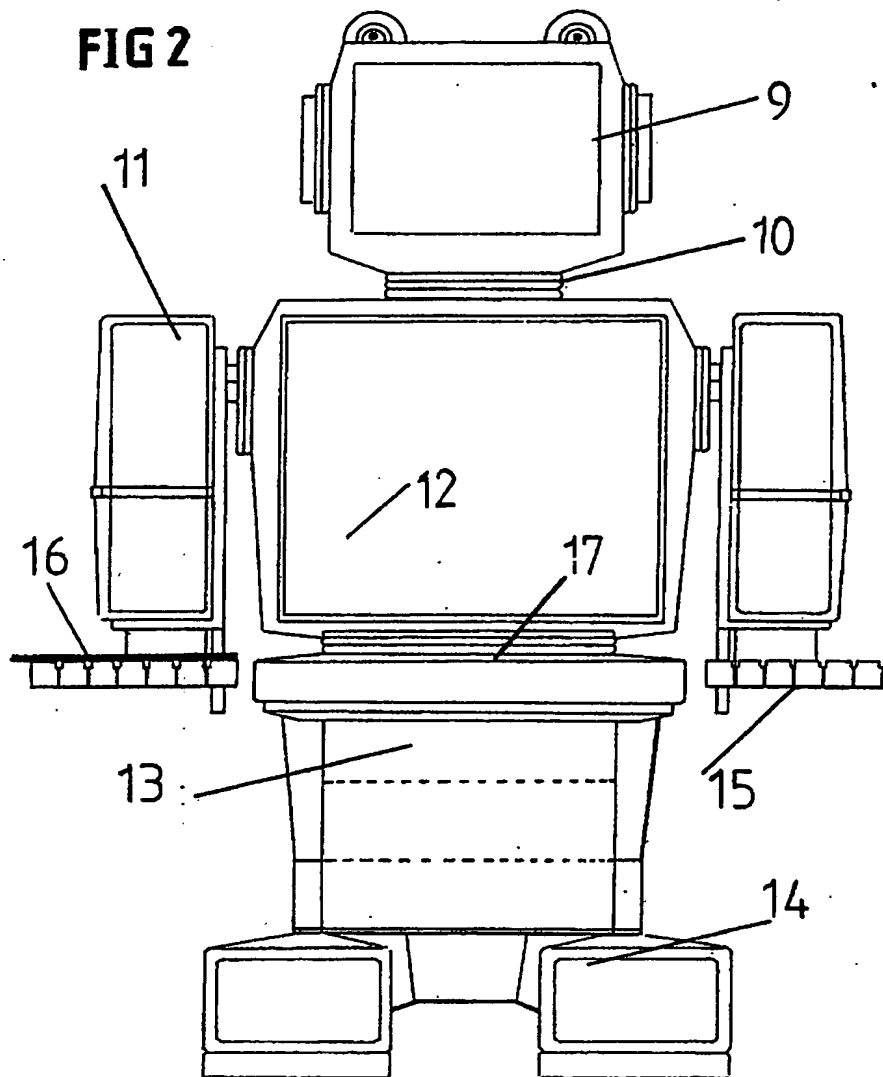
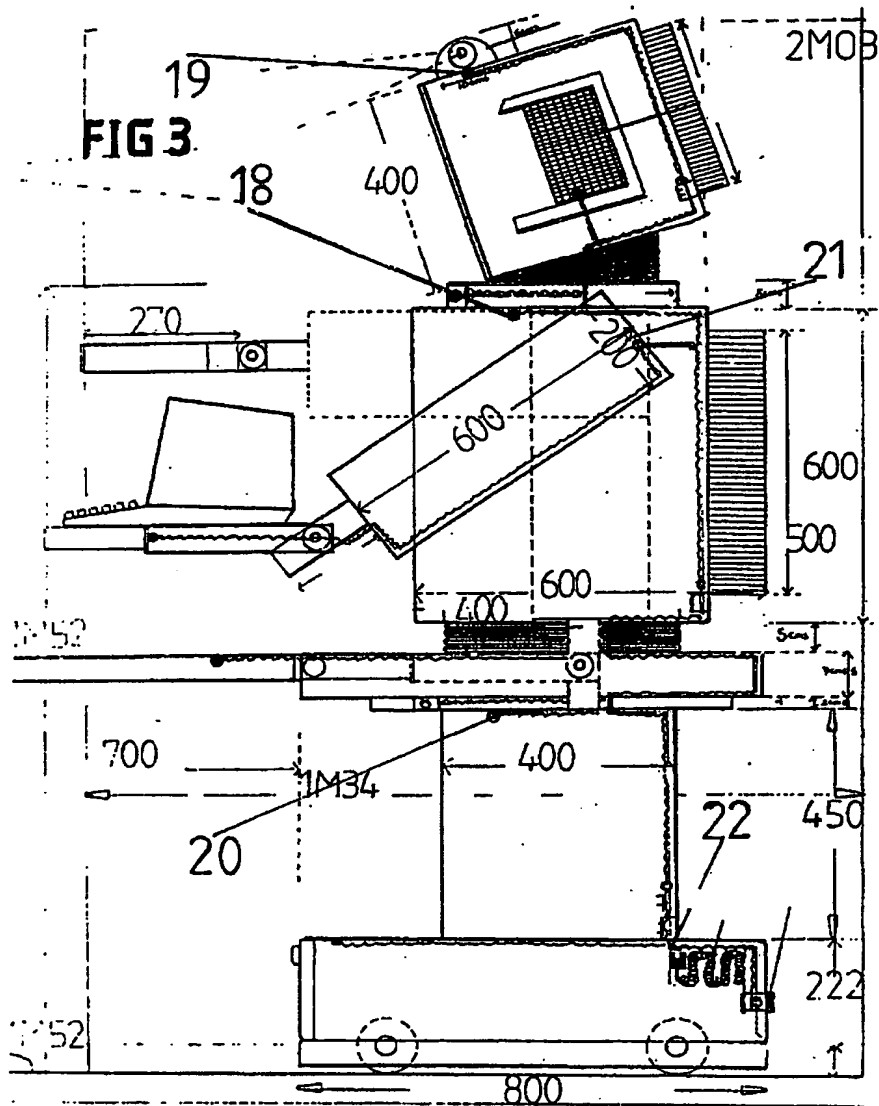


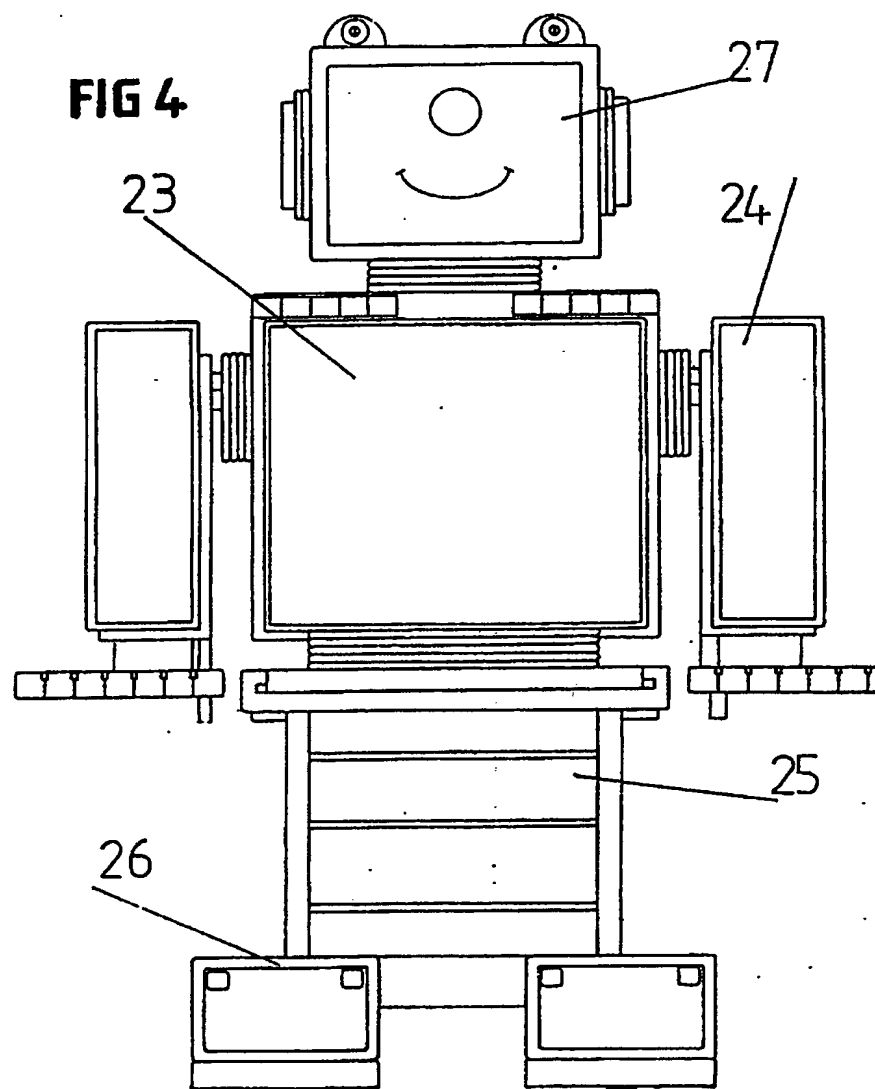
FIG 2



3/16

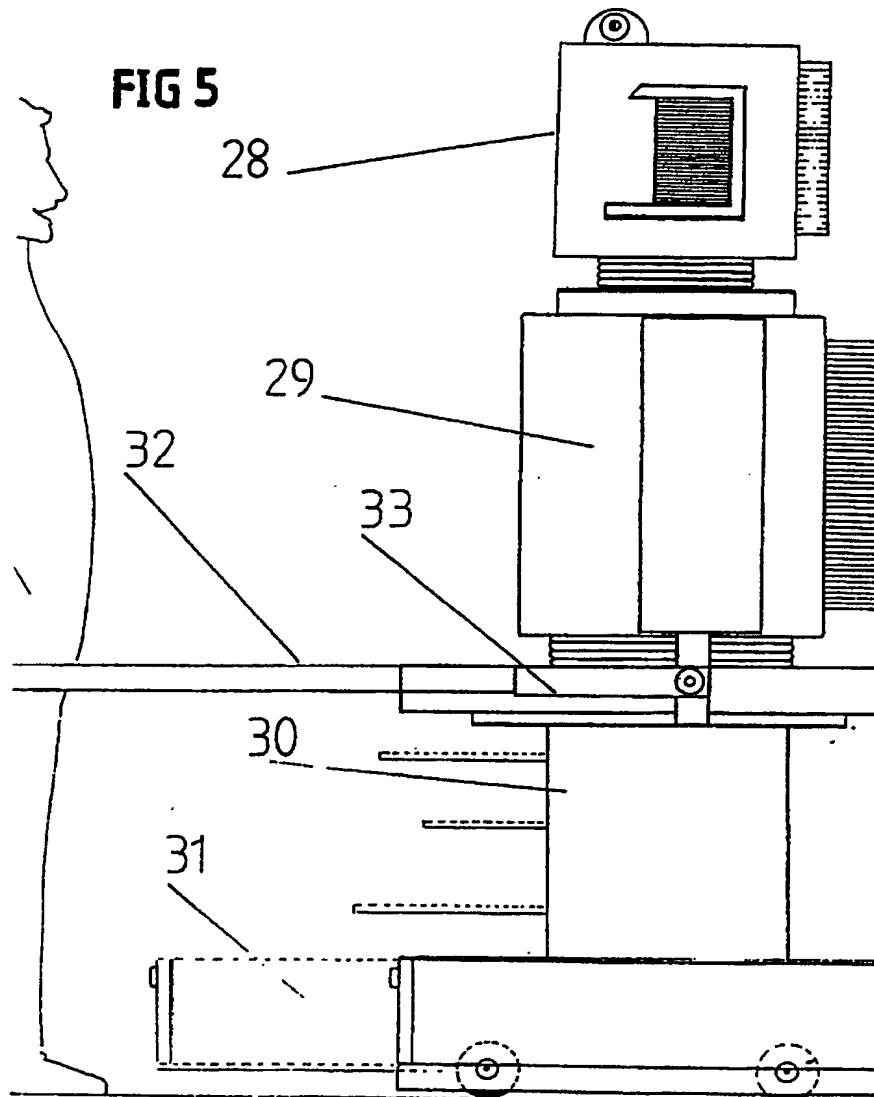
2590463

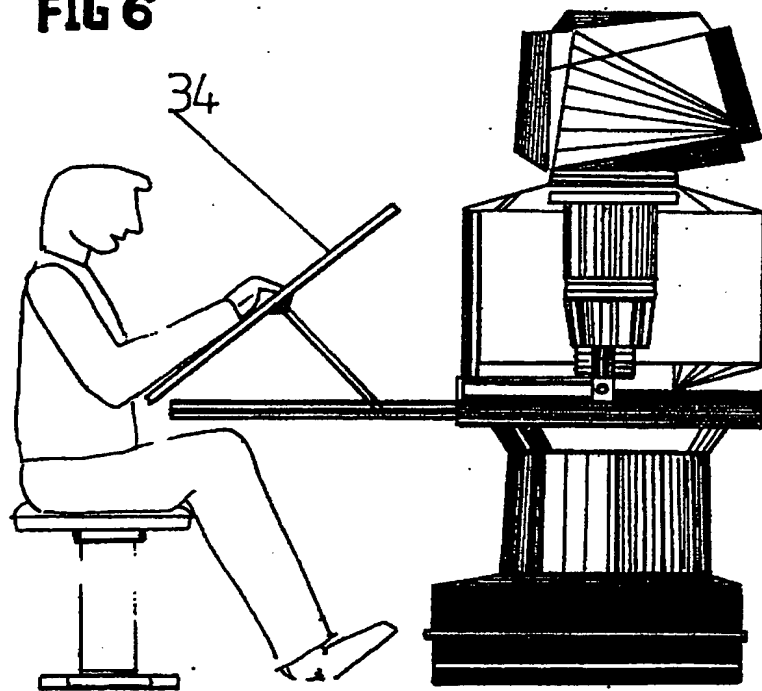




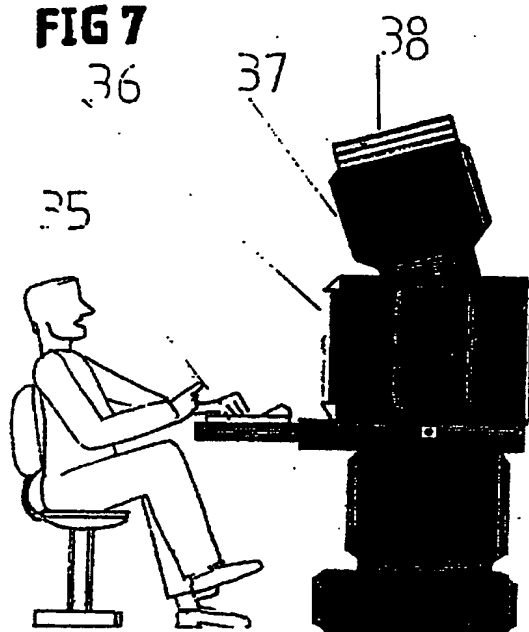
5/16

2590463



**FIG 6**

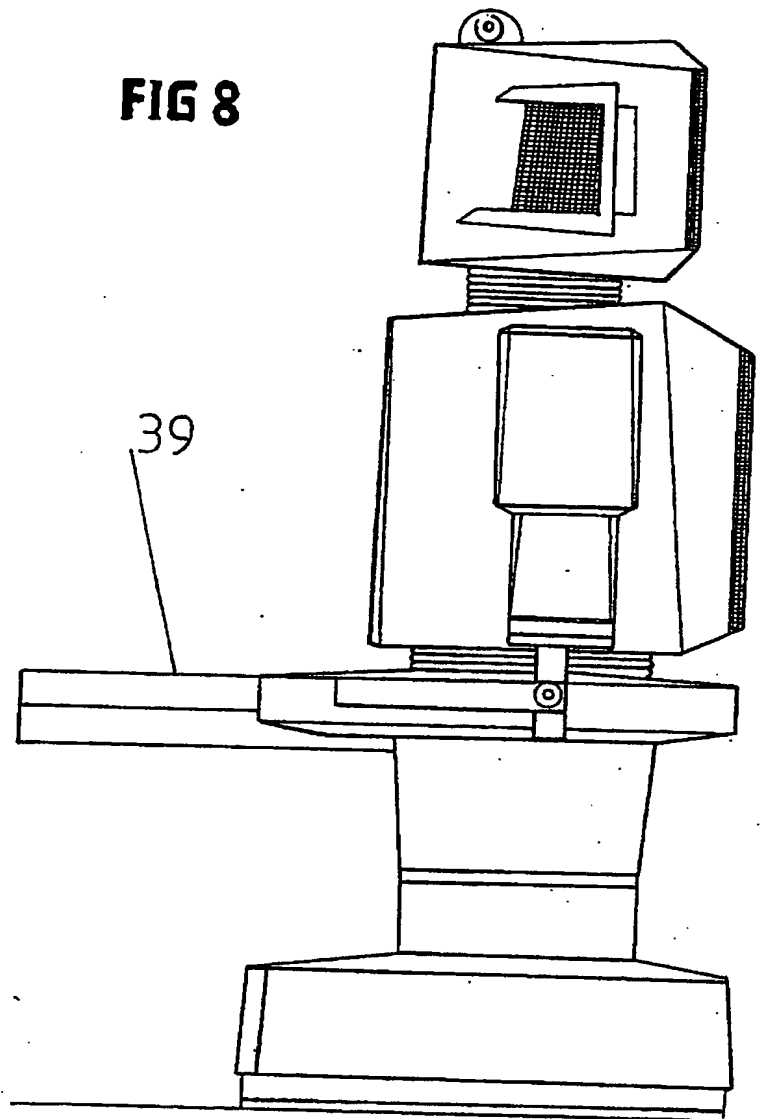
7/16

**FIG 7**

8/16

2590463

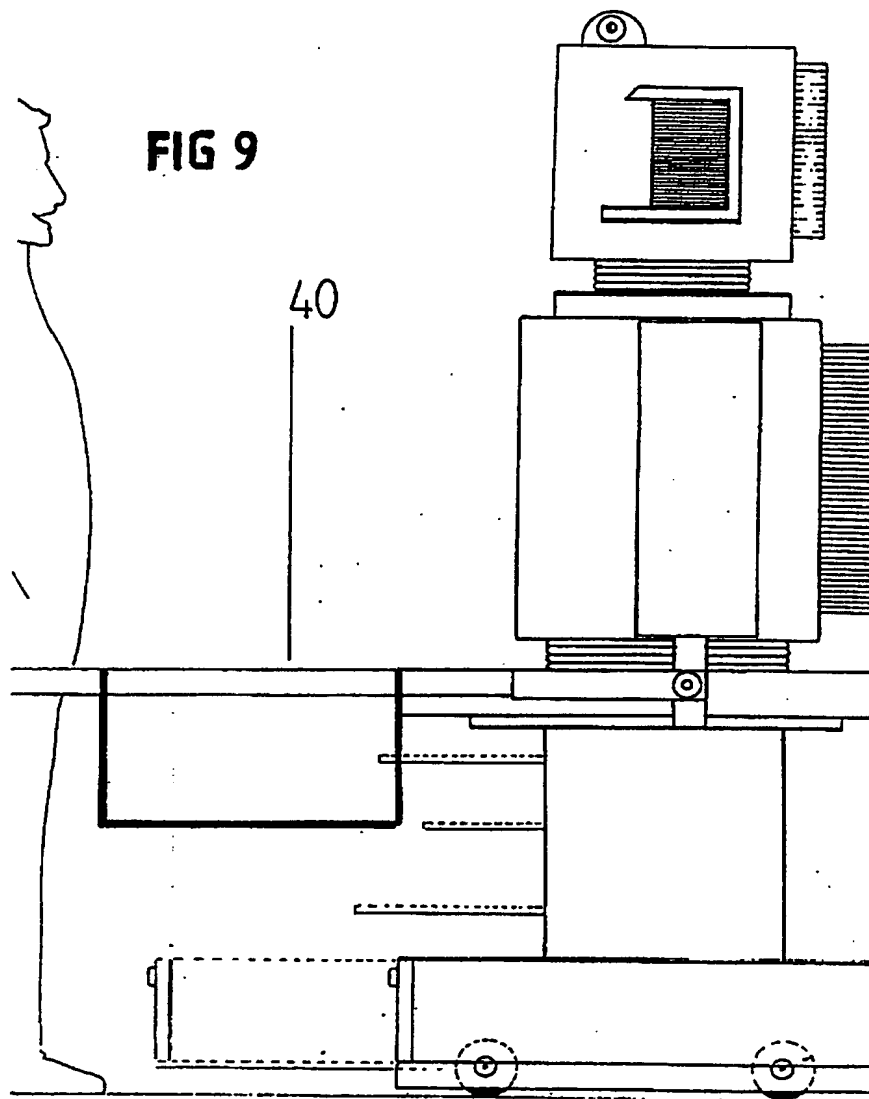
**FIG 8**



9/16

2590463

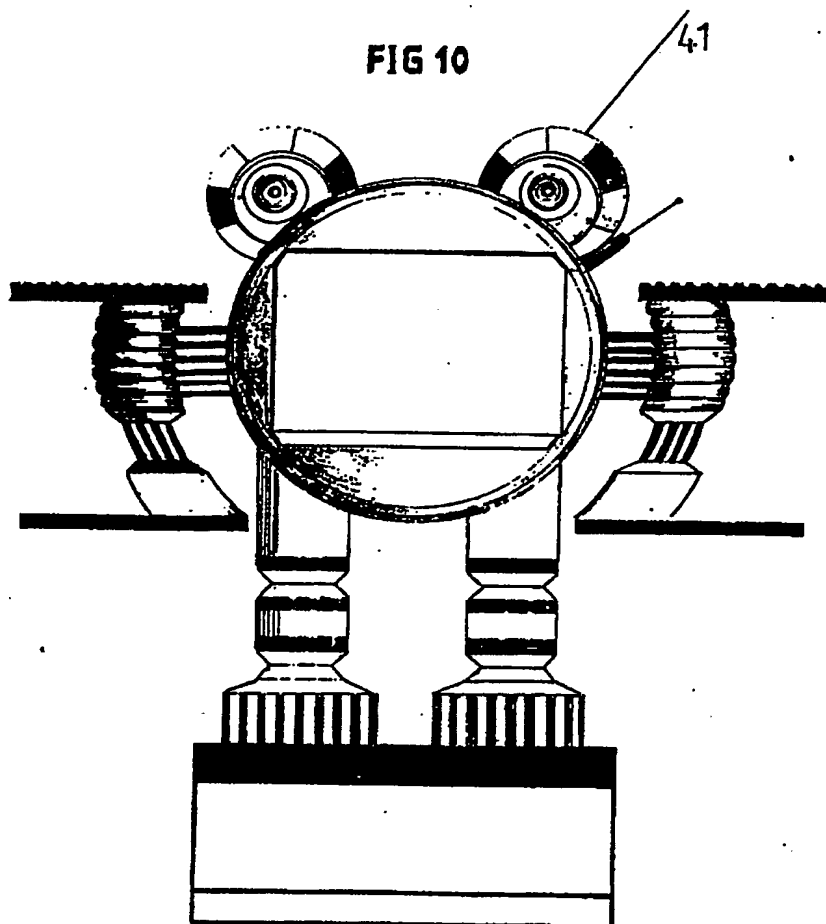
FIG 9



10/16

2590463

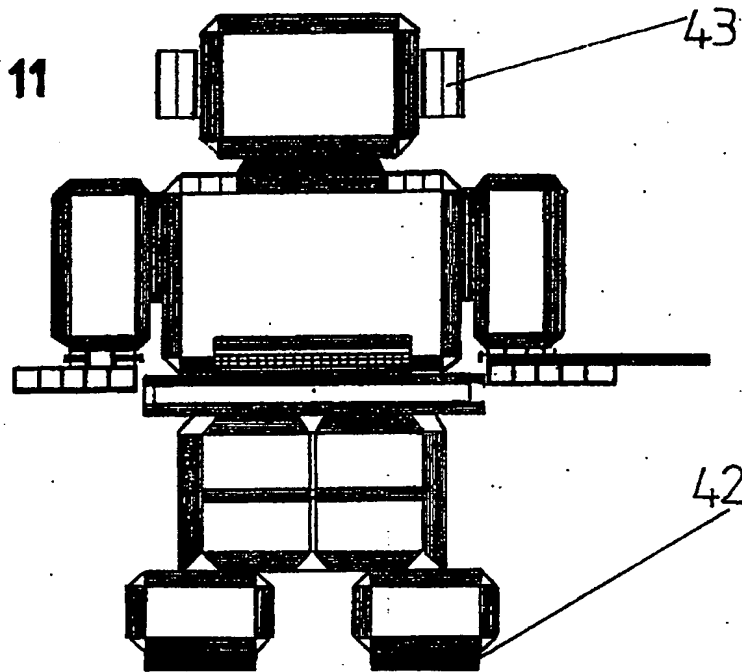
FIG 10



11/16

2590463

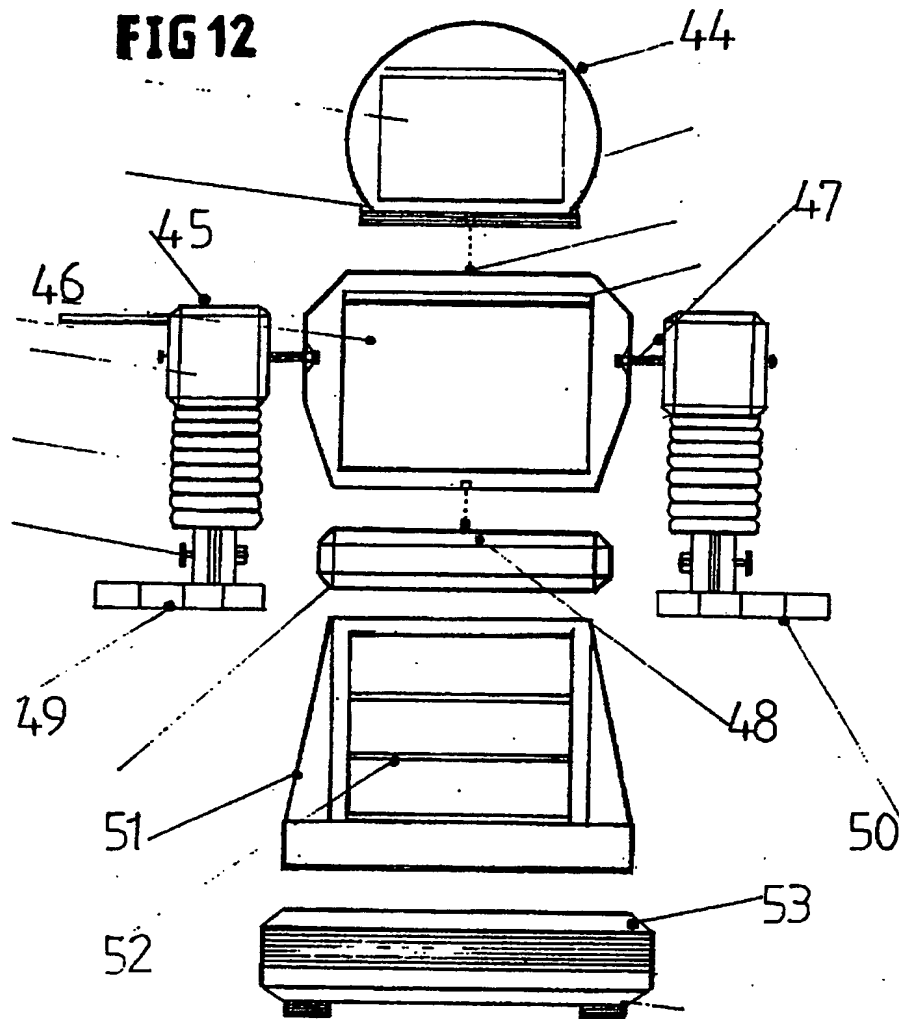
**FIG 11**



12/16

2590463

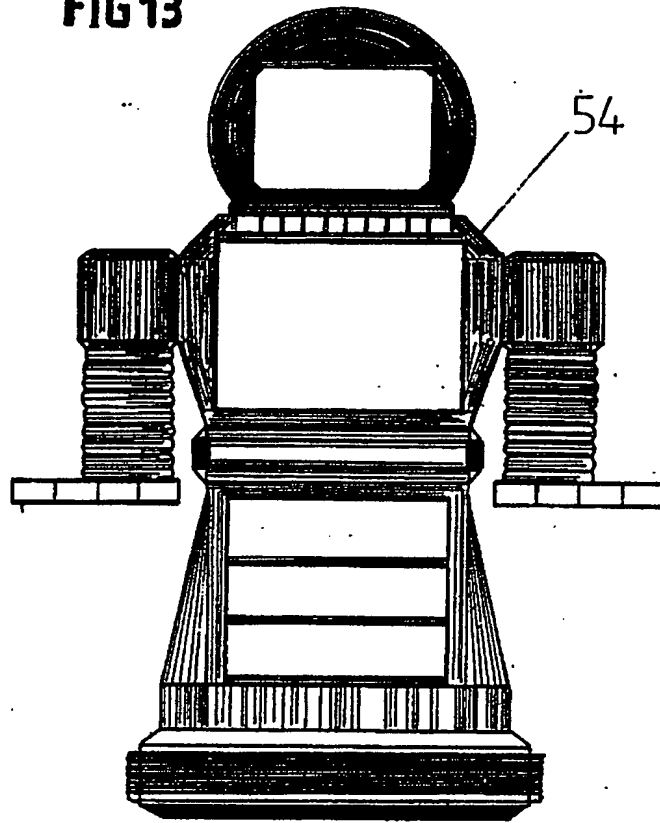
**FIG 12**



13/16

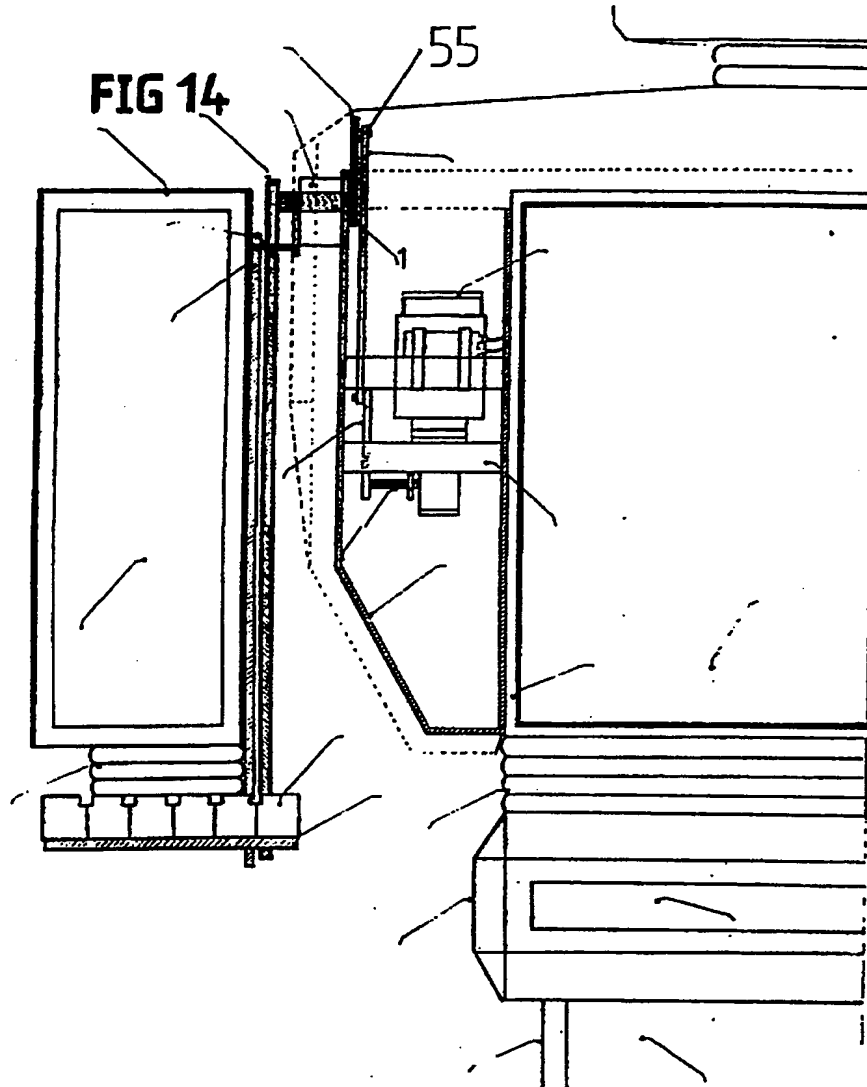
2590463

**FIG 13**



14/16

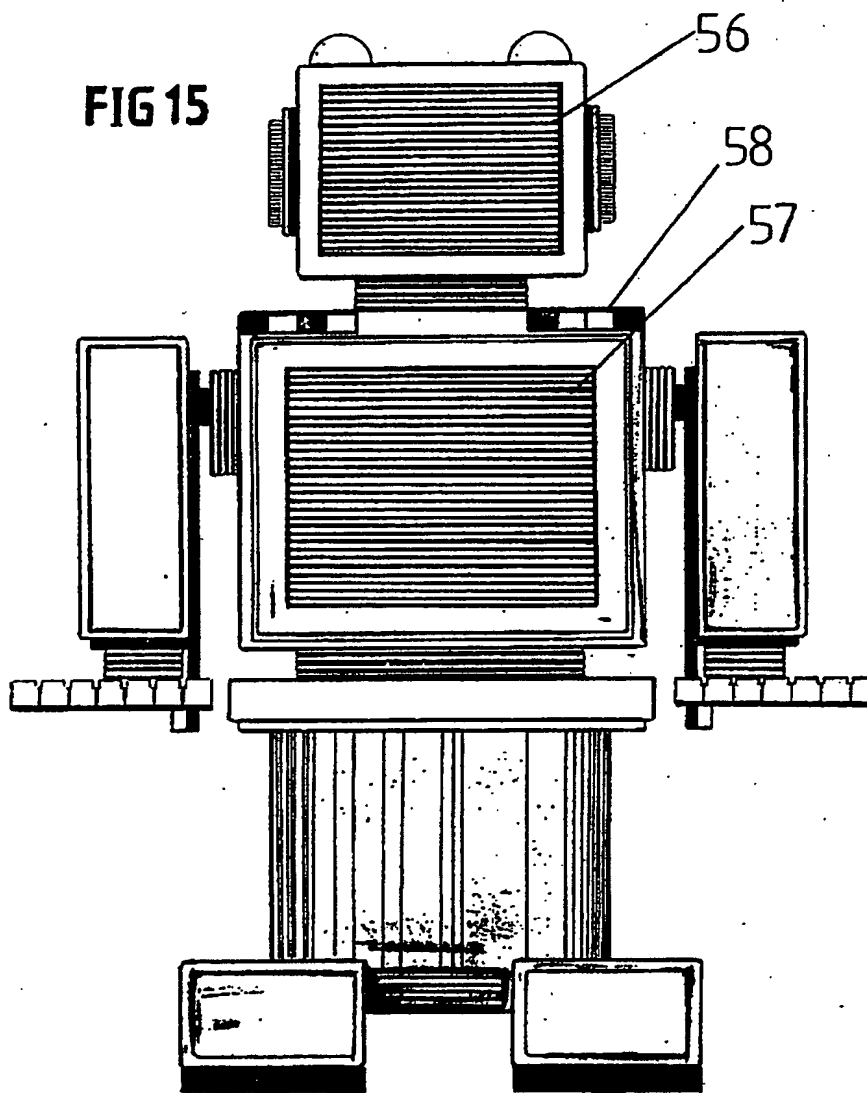
2590463



15/16

2590463

FIG 15



**FIG 16**